

رمضان هاونگی

دانشیار

دانشکده: مهندسی برق و کامپیوتر

گروه: الکترونیک



سوابق تحصیلی

دانشگاه	رشته و گرایش تحصیلی	سال اخذ مدرک	مقطع تحصیلی
دانشگاه صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی	برق-کنترل	۱۳۹۲	دکترای تخصصی
دانشگاه صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی	برق- کنترل	۱۳۹۷	کارشناسی ارشد

اطلاعات استخدامی

پایه	نوع همکاری	نوع استخدام	عنوان سمت	محل خدمت
	تمام وقت	رسمی قطعی		دانشکده مهندسی برق و کامپیوتر

سوابق اجرایی

- مدیر گروه الکترونیک

- معاون گروه الکترونیک

- عضو کمیسیون تخصصی هیئت ممیزه دانشگاه بیرجند از سال 1402

- استاد راهنمای استعداد های درخشان دانشکده برق

- سازمان هواپضا و سازمان صنایع هوایی

مقالات در همایش ها

۱. رمضان هاونگی، مریم مرادی، بررسی عملکرد فیلتر کالمن توسعه یافته در تخمین سرعت و گشتاور موتور القایی، هشتمین کنفرانس انرژی های تجدیدپذیر و تولید پراکنده ایران، شماره صفحات ۵۰-۵۱، ۱۳۹۳، بیرجند.
۲. رمضان هاونگی، تخمین وضعیت شارژ باتری لیتیوم با استفاده از فیلتر ذره‌ای حاشیه‌ای تفاضلی، هشتمین کنفرانس انرژی های تجدیدپذیر و تولید پراکنده ایران، شماره صفحات ۲۰-۲۱، ۱۳۹۳، بیرجند.
۳. رمضان هاونگی، تخمین وضعیت شارژ باتری لیتیوم با استفاده از فیلتر ذرهای حاشیه‌ای تفاضلی، هشتمین

- کنفرانس انرژی‌های تجدیدپذیر و تولید پراکنده ایران،شماره صفحات ۵۰-۰،بیرونی،۲۰۲۱،۱۳۰ ۲۰۲۱.
۴. جواد نقی پور،رمضان هاونگی،ناصر ندا،بهبود عملکرد شبکه عصبی در طبقه بندی به وسیله الگوریتم توده ذرات،کنفرانس ملی صنعت برق و الکترونیک،شماره صفحات ۵۰-۰،اهواز،۲۰۲۰،۱۱ ۲۰۲۰.
۵. حسن فرسی،امیر سزاوار،سجاد محمدزاده،رمضان هاونگی،فیلتر ذره ای تطبیقی به منظور ردیابی اشیا رنگی در دنباله های ویدیویی،چهارمین کنفرانس ملی دستاوردهای نوین در برق،کامپیوتر و صنایع،شماره صفحات -،اسفراین،۱۵ ۲۰۱۸.
۶. رمضان هاونگی،حمید فرجی،علیرضا غلامرضايی،تخصیص عادلانه منابع در سیستم های OFDM چندکاربره با استفاده از شبکه عصبی هایپریل،چهارمین کنفرانس ملی فناوری اطلاعات،کامپیوتر و مخابرات،شماره صفحات -،ترتیب حیدریه،۱۳ ۲۰۱۷،۰۷ ۲۰۱۷.
۷. رمضان هاونگی،حسن فرسی،علی اکبری،بازناسی ارقام دست نویس با استفاده از شبکه عصبی چند لایه و توصیفگر SURF،چهارمین کنفرانس ملی فناوری اطلاعات،کامپیوتر و مخابرات،شماره صفحات -،ترتیب حیدریه،۱۳ ۰۷.
۸. سیدحمید ظهیری مقانی،محمد رضا اسماعیلی سعادتقلی،علی محمدی،رمضان هاونگی،روشی جدید در تشخیص صرع از سیگنال EEG با استفاده از ترکیب طبقه بند شبکه عصبی MLP و الگوریتم ابتکاری IPO،دومین کنفرانس محاسبات تکاملی و هوش جمعی،شماره صفحات -،کرمان،۲۰۱۷،۰۷ ۲۰۱۷.
۹. ابوالفضل بیجاری،رضا سلمانی،رمضان هاونگی،فیلتر میانگذر فرآپنهن باند جدید با استفاده از خطوط تزویج مایکرواستریپ سه تایی،چهارمین کنفرانس الکترومغناطیس مهندسی ایران،شماره صفحات -،نوشهر،۱۴ ۰۴ ۲۰۱۶.
۱۰. حامد وحدت نژاد،اخوان سمیرا،رمضان هاونگی،کاربرد میانگین های ماتریسی در تشخیص ساختار انجمان های شبکه اجتماعی،چهارمین سمینار آنالیز تابعی و کاربردهای آن،شماره صفحات -،۰۲ ۰۳ ۲۰۱۶.
۱۱. سیدمحمد رضوی،عمار کاریزی،رمضان هاونگی،بهبود شناسایی هویت با استفاده از انرژی تصویر راه رفت،دهمین سمپوزیوم پیشرفت های علوم و تکنولوژی،شماره صفحات -،۲۶ ۱۱ ۲۰۱۵.

مقالات در نشریات

۱. رمضان هاونگی،سیدحمید خاتمی،شناسایی و ردیابی همزمان اشیا با استفاده از یادگیری عمیق،ماشین بینایی و پردازش تصویر،مجلد ۳،شماره ۱۰،شماره صفحات ۷۹-۲۰۲۳،ISC،۹۲،۲۰۲۳-۷۹.
۲. حامد وحدت نژاد،شکوه شیخ زاده،رمضان هاونگی،کشف دست انداز به کمک محاسبات نرم،پردازش علائم و داده ها،مجلد ۲،شماره ۱۹،شماره صفحات ۲۰۲۲-۱.
۳. رمضان هاونگی،سیمین حسین زاده،طراحی کنترل کننده ناظارتی با استفاده از رویتگر افتشاش غیرخطی برای یک بازوی رباتیکی،سامانه های غیرخطی در مهندسی برق،مجلد ۱۰،شماره ۳۵-۲۰۲۴،ISC،۵۹،۲۰۲۴-۳۵.
۴. رمضان هاونگی،Adaptive robust unscented Kalman filter with recursive least square for state of charge estimation of batteries.Electrical Engineering -۱۰۰۱.JCR.Scopus،۱۰۱۷،۲۰۲۲.
۵. رمضان هاونگی،سجاد بدل خانی،محسن فرشاد،AN IMPROVED SIMULTANEOUS LOCALIZATION AND MAPPING FOR DYNAMIC ENVIRONMENTS.International Journal of Robotics and Automation،مجلد ۶،شماره ۳۶،شماره صفحات ۳۷۶-۲۰۲۱-۳۸۴.
۶. رمضان هاونگی،تخمین همزمان پارامترها و وضعیت شارژ باتری با استفاده از حداقل مربعات بازگشتی و فیلتر ذره ای اصلاح شده،هوش محاسباتی در مهندسی برق،مجلد ۲،شماره ۱،شماره صفحات ۶۲-۲۰۲۱-۷۷.ISC.
۷. رمضان هاونگی،نیما رجبی نمینی،طراحی و پیاده سازی کنترل کننده فازی مد لغزشی برای کنترل حرکت یک میز لرزه الکتریکی با استفاده از فیلتر کالمن توسعه یافته تطبیقی،مهندسی برق و مهندسی کامپیوتر ایران،مجلد ۲،شماره ۱۹،شماره صفحات ۹۰-۲۰۲۱-۹۸.ISC.
۸. رمضان هاونگی،سجاد بدل خانی،محسن فرشاد，Multi-Robot SLAM in Dynamic Environments with Parallel Maps.International Journal of Humanoid Robotics -۲۱۵۰۰۱۱،JCR،۲۰۲۱.
۹. رمضان هاونگی،تخمین پارامترها و وضعیت شارژ باتری با استفاده اس فیلتر تطبیقی مقاوم جذر مکعبی،صنایع الکترونیک،مجلد ۴،شماره ۱۱،شماره صفحات ۲۵-۲۰۲۱-۳۷.
۱۰. نیما رجبی نمینی،رمضان هاونگی،بهبود عملکرد یک میز شبیه-ساز زلزله با استفاده از فیلترینگ تطبیقی تکاملی و کنترل-کننده PID،صنایع الکترونیک،مجلد ۳،شماره ۱۲،شماره صفحات ۱۹-۲۰۲۱-۳۰.ISC.
۱۱. محسن فرشاد،هادی چهکنده نژاد،رمضان هاونگی،طراحی یک تخمینگر بر پایه ای اصل دوگانی،به منظور تخمین برخط تأخیر زمانی نامعلوم و متغیر با زمان در سیستم های LTI،مدل سازی در مهندسی،مجلد ۶،شماره

۱۸. رمضان صفحات، شماره ۱۴۳-۲۰۲۰، ۱۵۶-۲۰۲۰.isc
۱۹. رمضان هاونگی، هادی چهکنندی نژاد، محسن فرشاد، یک روش جدید به منظور تخمین برخط تأخیر زمانی در سیستمهای SISO-LTI با تأخیر زمانی متغیر با زمان و نامعلوم در ورودی کنترلی، مهندسی برق و مهندسی کامپیوتر ایران، مجلد ۱، شماره ۱۸، صفحات ۳۶-۴۳، ۲۰۲۰-۳۶.isc
۲۰. رمضان هاونگی، کاظم شکوهی مهر، محسن فرشاد، ناصر مهرشاد، یک روش ترکیبی هوشمند جدید مبتنی بر فیلتر کالمن و شبکه عصبی رگرسیون تعیین یافته برای تلفیق سیستم ناوبری اینرسی ارزاقیمت و سیستم ناوبری ماهواره‌های جهانی، سامانه‌های غیرخطی در مهندسی برق، مجلد ۲، شماره ۷، صفحات ۱۱۰-۱۲۹، ۲۰۲۰-۱۱۰.isc
۲۱. رمضان هاونگی، محسن فرشاد، ناصر مهرشاد، کاظم شکوهی مهر، بهبود تلفیق داده‌های سیستم ناوبری اینرسی ارزان قیمت و ماهواره‌های با استفاده از شبکه عصبی GMDH، هوش محاسباتی در مهندسی برق، مجلد ۴، شماره ۱۵، صفحات ۳۹-۵۲، ۲۰۲۰-۳۹.isc
۲۲. رمضان هاونگی، سامانه همتی، تخمین وضعیت شارژ باتری لیتیوم با استفاده از فیلتر کالمن مکعبی تطبیقی فازی، دریا فنون، مجلد ۲۰، شماره ۷، صفحات ۱-۱۳، ۲۰۲۰-۱.isc
۲۳. رمضان هاونگی، فیلتر ذرهای بهبود یافته مبتنی بر محاسبات نرم با کاربرد در ردیابی هدف، رایانش نرم و فناوری اطلاعات-Journal of Soft Computing and Information Technology-، مجلد ۲، شماره ۷، صفحات ۱۶-۲۸، ۲۰۱۹.isc
۲۴. رمضان هاونگی، هادی چهکنندی نژاد، محسن فرشاد، Variant and Unknown Input Time Delay Estimation, in Continuous SISO-LTI Systems، International Journal of Sensors, Wireless Communications and Control Scopus، ۱۵، ۲۰۱۹.
۲۵. سیدحمدیم ظهیری ممقانی، محمد نصیری، رمضان هاونگی، حسین الیاسی، طراحی یک فیلتر تلفیق غیرخطی بهینه مبتنی بر الگوریتم بهینه سازی گروه ذرات برای سیستم ناوبری تلفیقی INS/GPS، دریا فنون، مجلد ۳، شماره ۵، صفحات ۱-۱۸، ۲۰۱۸.isc
۲۶. رمضان هاونگی، بهبود موقعیت یابی و نقشه یابی همزمان با استفاده از الگوریتم اجتماع ذرات و سیستم فازی- عصبی تطبیقی، مهندسی برق دانشگاه تبریز، مجلد ۴۸، شماره ۱، صفحات ۳۳۱-۳۴۱، ۲۰۱۸-۲۰۱۸.isc
۲۷. رمضان هاونگی، موقعیت یابی ربات بر اساس فیلتر ذره ای بهبود یافته با فیلتر کالمن گروهی هوشمند و گام MCMC، مهندسی برق دانشگاه تبریز، مجلد ۴۶، شماره ۴، صفحات ۳۴۵-۳۵۶، ۲۰۱۷.isc
۲۸. رمضان هاونگی، علیرضا سردار، بهبود عملکرد الگوریتم خوشه‌بایی خود کار تصاویر رنگی به کمک پیشپردازش با شبکه عصبی خودسامانده (SOM)، مهندسی برق دانشگاه تبریز، مجلد ۴۷، شماره ۳، صفحات ۱۷-۱۰، ۲۰۱۷.isc
۲۹. رمضان هاونگی، موقعیت یابی ربات خودمختار بر اساس الگوریتم تکامل تفاضلی، صنایع الکترونیک، مجلد ۸، شماره ۱، صفحات ۷۱-۷۶، ۲۰۱۷-۲۰۱۷.isc
۳۰. رمضان هاونگی، افزایش سازگاری فیلتر ذره ای با استفاده از روش های کلاسیک و الگوریتم اجتماع ذرات، هوش محاسباتی در مهندسی برق، مجلد ۷، شماره ۲، صفحات ۶۳-۷۴، ۲۰۱۶-۲۰۱۶.isc
۳۱. PSO-Based EKF Wheel-Rail Adhesion Estimation, international journal of industrial_ .24
electronics control and optimization, Vol. 1, No. 6, pp. 50-62, 2023,isc
- An Adaptive Cubature Kalman filter for Target Tracking, Journal of Electrical and Computer_ .25
Engineering Innovations, Vol. 2, No. 10, pp. 425-436, 2022,isc
- Effects of Moving Landmark's Speed on Multi-Robot Simultaneous Localization and_ .26
Mapping in Dynamic Environments, Iranian Journal of Electrical and Electronic Engineering, Vol.
.2, No. 11, pp. 1-10, 2021,isc.Scopus
- Mohsen Farshad, Designing Indirect Adaptive Multiple Controller for LTI Systems with Large .27
Time Varying and Unknown Delay in Control Input Based on Online Estimation of Delay by
Kalman filtering, international journal of industrial electronics control and optimization, Vol. 1, No.
.4, pp. 1-11, 2021,isc
- A New Modified Particle Filter With Application in Target Tracking, Iranian Journal of_ .28
.Electrical and Electronic Engineering, Vol. 4, No. 16, pp. 449-460, 2020,isc.Scopus
- Intelligent adaptive unscented particle filter with application in target tracking, Signal, Image, .29
.and Video Processing, Vol. 61, No. 14, pp. 1487-1495, 2020, JCR.Scopus
- Robust Square-Root Cubature FastSLAM with Genetic Operators, Robotica, Vol. 61, No. 1, pp., .30
.1-21, 2020, JCR.Scopus

- Mohsen Farshad,DESIGNING OF A NEW ONLINE TIME DELAY OBSERVER AND ITS APPLICATION IN UNKNOWN TIME VARYING DELAY,International Journal on Technical and Physical Problems of Engineering,Vol. 41,No. 11,pp. 37-45,2019,Scopus
- Mobile robot localization based on PSO estimator,Asian Journal of Control,Vol. 4,No. 21,pp.,_. .32 .1-12,2019,JCR.Scopus
- Target tracking with unknown noise statistics based on intelligent H₂ particle,_. .33 filter,International Journal of Adaptive Control and Signal Processing,Vol. 32,No. 6,pp. .858-874,2018,JCR.Scopus
- An adaptive particle filter based on PSO and fuzzy inference system for nonlinear state,_. .34 .systems,Automatika,Vol. 59,No. 1,pp. 94-103,2018,JCR.Scopus
- Target Tracking based on Improved Unscented Particle Filter with Markov Chain Monte,_. .35 .Carlo,IETE Journal of Research,Vol. 64,No. 6,pp. 873-885,2018,JCR.Scopus
- Joint Parameter and State Estimation Based on Marginal Particle Filter and Particle Swarm,_. .36 Optimization,Circuits, Systems and Signal Processing,Vol. 32,No. 5,pp. .3558-3575,2017,JCR.Scopus
- A mutated FastSLAM using soft computing,Industrial Robot,Vol. 44,No. 4,pp.,_. .37 .416-427,2017,JCR.Scopus
- Intelligent FastSLAM An Intelligent Factorized Solution to Simultaneous Localization and,_. .38 .Mapping,International Journal of Humanoid Robotics,Vol. 14,No. 1,pp. 1-20,2017,JCR
- Improved FastSLAM2.0 using ANFIS and PSO,Automatika Journal for Control Measurement,_. .39 .Electronics Computing and Communications,Vol. 57,No. 4,pp. 996-1006,2016,ISI.JCR
- Seyed ,& Hamid Zahiri,Design an Adaptive Kalman Filter for INS/GPS based navigation for a .40 vehicular system,International Journal of Computer Science and Information Security,Vol. 14,No. .6,pp. 558-567,2016
- Robust SLAM SLAM base on hbox H _ infty H square root unscented Kalman,_. .41 .filter,Nonlinear Dynamics,Vol. 83,pp. 767-779,2016,JCR.Scopus
- Particle Filter-Based SLAM from Localization Viewpoint,International Journal of Humanoid,_. .42 .Robotics,Vol. 13,pp. 1650001-,2015,JCR
- Unscented H-infinity filtering based simultaneous localization and mapping with,_. .43 evolutionary resampling,Journal of the Franklin Institute,Vol. 352,pp. .4801-4825,2015,JCR.Scopus
- .Robust evolutionary particle filter,ISA Transactions,Vol. 57,pp. 179-188,2015,JCR.Scopus,_. .44
- An optimization based approach to Simultaneous Localization and Mapping,International,_. .45 .Journal of Control, Automation, and Systems,Vol. 12,No. 4,pp. 823-832,2014,JCR.Scopus
- A Square Root Unscented FastSLAM with Improved Proposal Distribution and,,_. .46 Resampling,IEEE Transactions on Industrial Electronics,Vol. 61,No. 5,pp. .2334-2345,2014,JCR.Scopus

پایان نامه ها

۱. تخمین حالت شارژ وسلامت باتری های لیتیومی
۲. طراحی تخمین زن برای سیستم های تعیین سمت - تراز
۳. تخمین وضعیت شارژ باتری با استفاده از فیلتر های تطبیقی
۴. تخمین هم زمان پارامترها و وضعیت شارژ باتری لیتیوم یون
۵. طراحی و شبیه سازی یک حسگر مایکرواستریپ جدید برای سنجش غلظت گلوکز خون
۶. بهبود دقت سامانه تعیین وضعیت و سمت
۷. بهبود خطینگی تقویت کننده کم نویز LNA با استفاده از سری ولترا
۸. بهبود شناسایی و ردیابی اشیا (به-ویژه در فیلم-های ۳۶۰ درجه) با استفاده از یادگیری عمیق
۹. پایدار سازی سیستم گیمبال با استفاده از روش های هوشمند
۱۰. رهگیری هدف با استفاده از فیلترهای غیر خطی

۱۱. ارائه یک سیستم ناوبری هوایی دقیق یکپارچه با استفاده از تلفیق هوشمند داده های سنسورهای ارزان قیمت
۱۲. روشی هوشمند برای ترکیب ویژگی های ناچیه بندی در بازناسی ارقام دستنویس فارسی
۱۳. طراحی و شبیه سازی یک میکسر فعال جدید پایین بر با بهره تبدیل قابل تغییر
۱۴. طراحی کنترل کننده تطبیقی مدل چندگانه برای سیستم های نامتغیر با زمان با تأخیر زمانی متغیر در ورودی
۱۵. تخمین وضعیت شارژ باتری لیتیوم - یون با استفاده از فیلتر مقاوم
۱۶. ارائه طرحی جدید برای تمام جمع کننده ترکیبی به منظور بهبود عملکرد آن
۱۷. بهبود تخمین وضعیت شارژ باتری بر اساس روش‌های کلاسیک و محاسبات نرم
۱۸. کاربرد محاسبات نرم در ناوبری تلفیقی
۱۹. طراحی و بهینه‌سازی عملکرد یک ترانسفورمر فعال جدید برای کاربردهای فرکانس بالا
۲۰. طراحی تقویت کننده کم نویز (LNA) دو باند با عملکرد بهبود یافته برای کاربردهای WLAN
۲۱. استخراج ویژگی های تراکم بنیان برای بازناسی ارقام دستنویس فارسی با روشنی هوشمند
۲۲. طراحی مالتی پلکسر با استفاده از الگوریتم های ابتکاری
۲۳. بهینه سازی چندگانه با استفاده از الگوریتم های ابتکاری
۲۴. ارائه‌ی روشنی نوین در تشخیص بیماری قلبی با استفاده از منطق فازی
۲۵. سیستم طیقه-بندی-کننده چندگانه برای بازناسی ارقام دستنویس با معرفی ویژگی-های جدید
۲۶. طبقه بندی ابتکاری داده های نادقيقی
۲۷. طراحی یک فیلتر میان-گذر مایکرواستریپ جدید برای کاربرد در ارتباطات پهن-باند
۲۸. ارائه یک روش جدید بازیابی تصویر مبتنی بر محظوا با الهام از سیستم بینایی انسان
۲۹. بهبود شناسایی هویت با استفاده از مدل راه رفتن در سطح تصمیم
۳۰. روشنی مقاوم جهت مقابله با جعل هویت الکترونیک در تایید هویت مبتنی بر اثر انگشت
۳۱. طبقه بندی شورایی با استفاده از الگوریتم های ابتکاری
۳۲. بکارگیری الگوریتم های ابتکاری در بهینه سازی مدار حلقه قفل فاز
۳۳. استفاده از روشهای بهینه سازی چندهدفه برای طراحی تقویت کننده های کم نویز (LNA)
۳۴. بهبود ردیابی اهداف متحرک با استفاده از فیلتر ذره ای در شبکه های حسگر بی سیم
۳۵. مدلسازی پردازشها در لایه های مختلف قشر بینایی و نئوکورتکس به منظور تشخیص اشیاء در تصویر
۳۶. ردیابی اشیاء متحرک با استفاده از ترکیب کانتور پویا و هیستوگرام رنگ - بافت