

سعید خراشادیزاده

استادیار

دانشکده: مهندسی برق و کامپیوتر

گروه: قدرت



سوابق تحصیلی

مقطع تحصیلی	سال اخذ مدرک	رشته و گرایش تحصیلی	دانشگاه
کارشناسی	۱۳۸۸	مهندسی برق-کنترل	دانشگاه فردوسی مشهد
کارشناسی ارشد	۱۳۹۰	مهندسی برق-کنترل	دانشگاه صنعتی شاهرود
دکترای تخصصی	۱۳۹۴	مهندسی برق-کنترل	دانشگاه صنعتی شاهرود

اطلاعات استخدامی

محل خدمت	عنوان سمت	نوع استخدام	نوع همکاری	پایه
دانشکده مهندسی برق و کامپیوتر	عضو هیات علمی گروه قدرت دانشگاه بیرجند	رسمی آزمایشی	تمام وقت	۸

سوابق اجرایی

معاون گروه قدرت دانشکده مهندسی برق و کامپیوتر دانشگاه بیرجند- ۱۳۹۷-۱۳۹۸
استاد راهنمای استعدادهای درخشان دانشکده مهندسی برق و کامپیوتر دانشگاه بیرجند- ۱۳۹۵-۱۳۹۹
استاد مشاور دانشجویان شاهد و ایثارگر دانشکده مهندسی برق و کامپیوتر دانشگاه بیرجند ۱۴۰۰- تاکنون
معاون پارک علم و فناوری استان خراسان جنوبی- ۱۴۰۱-تاکنون

زمینه های تدریس

ریاتیک

کنترل تطبیقی

کنترل فازی

همایش ها و کنفرانس ها

دبیر اجرایی هشتمین کنفرانس انرژی های تجدیدپذیر و تولید پراکنده ایران- اسفند ۱۳۹۹- دانشگاه بیرجند

عضویت در هیات تحریریه مجلات علمی و پژوهشی

مدیر مسئول مجله Iranian Journal of Power Engineering

عضویت در انجمن های علمی

عضو کمیته تحقیقات نیروگاه سیکل ترکیبی شهید کاوه قاین

مقالات در همایش ها

۱. حسن فرسی، محمدعلی کاظمی مغستان، محمدحسن مجیدی، سعید خراشادی زاده، ناحیه بندی ضایعات پوس تی با استفاده از روش K-means، اولین کنفرانس هوش مصنوعی و پردازش هوشمند، شماره صفحات ۰-۳۱، ۰۸ ۲۰۲۲، ۳۱.
۲. محمدحسن مجیدی، سیدحسام الدین هاشمی، سعید خراشادی زاده، تخمین توان دریافتی و کیفیت ارتباط کاربران تلفن همراه با استفاده از شبکه عصبی، هفتمین کنفرانس بین المللی پردازش سیگنال و سیستم های هوشمند ایران، شماره صفحات ۰-۲۹، ۱۲ ۲۰۲۱، تهران، ۲۹.
۳. سعید خراشادی زاده، پیمان نجاری، کنترل مبدل بوست با در نظر گرفتن اثر اشباع ورودی، همایش ملی نوآوری و فناوری های نوین و کاربردی در مهندسی برق و کامپیوتر، شماره صفحات ۰-۰۵، ۰۹ ۲۰۲۱، بهبهان، ۰۵.
۴. سعید خراشادی زاده، پیمان نجاری، طراحی جبران ساز ضد اشباع جدید برای کنترل غیرخطی مبدل بوست، همایش ملی نوآوری و فناوری های نوین و کاربردی در مهندسی برق و کامپیوتر، شماره صفحات ۰-۰۵، بهبهان، ۰۹ ۲۰۲۱، ۰۵.
۵. سعید خراشادی زاده، پیمان نجاری، طراحی کنترلر تطبیقی برای تنظیم ولتاژ مبدل بوست با استفاده از چند جمله ایهای متعامد، هشتمین کنفرانس انرژی های تجدیدپذیر و تولید پراکنده ایران، شماره صفحات ۰-۰۳، ۰۳ ۲۰۲۱، بیرجند، ۰۳.
۶. سعید خراشادی زاده، فاطمه شخصی دستگاهیان، محسن فرشاد، پیش بینی سری ه ای زمان ی آشوبناک نیروی باد از طریق سوئیچینگ داده محور و یادگیری دسته جمع ی، هشتمین کنفرانس انرژی های تجدیدپذیر و تولید پراکنده ایران، شماره صفحات ۰-۰۳، ۰۳ ۲۰۲۱، بیرجند، ۰۳.
۷. مهدی ملازاده، ناهید مجیدی خلیل آباد، ابوالفضل اکبریور، سعید خراشادی زاده، شناسایی نشت در سیستم انتقال آب با استفاده از فیلتر کالمن و مدل سازی هیدرولیکی، چهارمین کنفرانس بین المللی برنامه ریزی و مدیریت محیط زیست، شماره صفحات ۰-۲۳، ۰۵ ۲۰۱۷، تهران، ۲۳.
۸. Saeed Khorashadizadeh, Fractional Order Sliding Mode Blood Glucose Control Using Functions Approximation Techniques, اولین کنفرانس ملی سیستم ها و فناوری محاسباتی مراقبت از سلامت، pp. 0-0, 17 04 2019, بیرجند، 17.

1. Saeed Khorashadizadeh, Alireza Izadbakhsh, Chaos synchronization using q-Chlodowsky operators as uncertainty approximator, *Journal of Vibration and Control*, Vol. 12, No. 54, pp. 767-783, 2023, JCR, Scopus.
2. Saeed Khorashadizadeh, Alireza Izadbakhsh, Ali Deylami, Superiority of q-Chlodowsky operators versus fuzzy systems and neural networks: Application to adaptive impedance control of electrical manipulators, *Expert Systems with Applications*, Vol. 1, No. 209, pp. 118-249, 2022, ISI, JCR, Scopus.
3. Saeed Khorashadizadeh, Fatemeh Amiri, Adaptive control of a class of uncertain nonlinear systems using brain emotional learning and Legendre polynomials, *Transactions of the Institute of Measurement and Control*, Vol. 9, No. 46, pp. 1667-1679, 2024, ISI, JCR, Scopus.
4. Saeed Khorashadizadeh, Mohsen Farshad, Adaptive formation control of leader-follower mobile robots using reinforcement learning and the Fourier series expansion, *ISA Transactions*, Vol. 1, No. 138, pp. 63-73, 2023, JCR, Scopus.
5. سعید خراشادی زاده، مجید مرادی زیرکوهی، طراحی کنترل کننده فازی- لغزشی با سطح لغزش تطبیقی برای کنترل برداری موتور القایی با در نظر گرفتن عدم قطعیت‌های ساختاری و غیر ساختاری، کنترل، مجلد ۲، شماره ۱۳، شماره صفحات ۲۱، ۲۰۱۹-۱۳. ISC.
6. محمدحسن مجیدی، سعید خراشادی زاده، سنکرون سازی آشوب بر اساس معادلات دیفرانسیل و قضیه تقریب عمومی و کاربرد آن در مخابرات امن و رمزنگاری، پدافند الکترونیکی و سایبری، مجلد ۵، شماره ۴، شماره صفحات ۱۷-۲۰۱۸. ISC.
7. Saeed Khorashadizadeh, Majid Moradi Zirkohi, Reza Gholipour, Hussein Eliasi, Adaptive control of robot manipulators driven by permanent magnet synchronous motors using orthogonal functions theorem, *Journal of Vibration and Control*, Vol. 5, No. 56, pp. 423-435, 2023, JCR, Scopus.
8. Mohammad Ghasem Akbari, Saeed Khorashadizadeh, Mohammadhassan Majidi, Support vector machine classification using semi-parametric model, *Soft Computing*, Vol. 19, No. 26, pp. 10049-10062, 2022, ISI, JCR, Scopus.
9. Mohammadhassan Majidi, Saeed Khorashadizadeh, Chaos synchronization using adaptive quantum neural networks and its application in secure communication and cryptography, *Neural Computing and Applications*, Vol. 8, No. 34, pp. 6521-6533, 2022, JCR, Scopus.
10. Saeed Khorashadizadeh, Alireza Izadbakhsh, Ali Akbarzadeh Kalat, Observer-based adaptive control for HIV infection therapy using the Baskakov operator, *Journal of Biomedical Signal Processing and Control*, Vol. 1, No. 65, pp. 102-125, 2021, JCR, Scopus.
11. Saeed Khorashadizadeh, Alireza Izadbakhsh, Nazila Nikdel, A note on "Fractional-order adaptive backstepping control of robotic manipulators in the presence of model uncertainties and external disturbances", *Journal of the Brazilian Society of Mechanical Sciences and Engineering*, Vol. 536, No. 43, pp. 1-12, 2021, JCR, Scopus.
12. Saeed Khorashadizadeh, Alireza Izadbakhsh, Neural control of robot manipulators considering motor voltage saturation: performance evaluation and experimental validation, *COMPEL - The International Journal for Computation and Mathematics in Electrical and Electronic Engineering*, Vol. 1, No. 40, pp. 27-39, 2021, ISI, Scopus.
13. Saeed Khorashadizadeh, Alireza Izadbakhsh, Iman Zamani, Sz \square sz-Mirakyan-based adaptive controller design for chaotic synchronization, *International Journal of Robust and Nonlinear Control*, Vol. 5, No. 31, pp. 1689-1703, 2021, JCR, Scopus.
14. Saeed Khorashadizadeh, Mohsen Farshad, Observer-based adaptive control of robot manipulators using reinforcement learning and the Fourier series expansion, *Transactions of the Institute of Measurement and Control*, Vol. 10, No. 43, pp. 2307-2320, 2021, JCR, Scopus.
15. Saeed Khorashadizadeh, Ali Akbarzadeh, & Kalat, Adaptive back-stepping cancer control using Legendre polynomials, *IET systems biology*, Vol. 1, No. 14, pp. 8-15, 2020, JCR, Scopus.
16. Saeed Khorashadizadeh, Alireza Izadbakhsh, Single-loop PID controller design for electrical

- flexible-joint robots, Journal of the Brazilian Society of Mechanical Sciences and Engineering, Vol. 91, No. 42, pp. 91-101, 2020, JCR.Scopus
- Mohammadhassan Majidi, Saeed Khorashadizadeh, Secure communication based on chaos synchronization using brain emotional learning, AEU - International Journal of Electronics and Communications, Vol. 12, No. 127, pp. 1-10, 2020, JCR.Scopus
- Saeed Khorashadizadeh, Robust model-free control of a class of uncertain nonlinear systems using BELBIC: stability analysis and experimental validation, Journal of the Brazilian Society of Mechanical Sciences and Engineering, Vol. 32, No. 41, pp. 311-322, 2019, JCR.Scopus
- Saeed Khorashadizadeh, Esmaeil Salahshour, Milad Malekzadeh, Reza Gholipour, Designing multi-layer quantum neural network controller for chaos control of rod-type plasma torch system using improved particle swarm optimization, Evolving Systems, Vol. 3, No. 10, pp. 317-331, 2019, Scopus
- Saeed Khorashadizadeh, Izadbakhsh Alireza, An alternative stability proof for robust control of electrically driven robots using adaptive uncertainty estimation, COMPUTERS & ELECTRICAL ENGINEERING, Vol. 78, No. 1, pp. 63-68, 2019, JCR
- Saeed Khorashadizadeh, Izadbakhsh Alireza, Kheirkhan Payam, FAT-Based Robust Adaptive Control of Electrically Driven Robots in Interaction with Environment, Robotica, Vol. 37, No. 5, pp. 779-800, 2019, JCR.Scopus
- Saeed Khorashadizadeh, Izadbakhsh Alireza, Kheirkhan Payam, Tracking Control of Electrically Driven Robots Using a Model-free Observer, Robotica, Vol. 37, No. 4, pp. 729-755, 2019, JCR.Scopus
- Saeed Khorashadizadeh, Mohammadhassan Majidi, Synchronization of two different chaotic systems using Legendre polynomials with applications in secure communications, Frontiers of Information Technology and Electronic Engineering, Vol. 19, No. 9, pp. 1180-1190, 2018, JCR.Scopus
- Saeed Khorashadizadeh, Izadbakhsh Alireza, Robust impedance control of robot manipulators using differential equations as universal approximator, International Journal of Control, Vol. 91, No. 10, pp. 2170-2186, 2018, JCR.Scopus
- Saeed Khorashadizadeh, Sadeghijaleh Mahdi, Adaptive fuzzy tracking control of robot manipulators actuated by permanent magnet synchronous motors, COMPUTERS & ELECTRICAL ENGINEERING, Vol. 72, pp. 100-111, 2018, JCR
- Saeed Khorashadizadeh, Moradi Zirkohi Majid, Chaos Synchronization Using Higher-order Adaptive PID Controller, AEU - International Journal of Electronics and Communications, Vol. 94, pp. 157-167, 2018, JCR.Scopus
- Saeed Khorashadizadeh, Izadbakhsh Alireza, Robust task-space control of robot manipulators using differential equations for uncertainty estimation, Robotica, Vol. 35, No. 9, pp. 1923-1938, 2017, JCR.Scopus
- Saeed Khorashadizadeh, Mohammadhassan Majidi, Chaos synchronization using the Fourier series expansion with application to secure communications, AEU - International Journal of Electronics and Communications, Vol. 82, pp. 37-44, 2017, JCR.Scopus

پایان نامه ها

۱. حلقه کنترل بار-فرکانس در سیستم قدرت با الگوریتم بهینه ساز PSO
۲. طبقه بندی تومور مغزی در تصاویر MRI با استفاده از ماشین بردار پشتیبان مبتنی بر رگرسیون نیمه پارامتری
۳. کنترل عصبی مدل مرجع بازوهای رباتیک بانرخ یادگیری نمایی
۴. طراحی یک کنترل کننده ساختار متغیر برای کنترل کننده شارژ خورشیدی
۵. طراحی کنترل کننده فازی برای میکرو اینورتر پنج سطحی خورشیدی متصل به شبکه
۶. مخابرات امن آشوبی مبتنی بر یادگیری عاطفی با ویژگی تقریب عمومی
۷. کنترل هوشمند بار-فرکانس در سیستم های قدرت چندناحیه ای با استفاده از یادگیری عاطفی مغز

۸. تخمین عدم قطعیت در کنترل ولتاژ مبدل بوسست با استفاده از چندجمله ای ها لژاندر
۹. طراحی و شبیه سازی ردیاب خورشیدی با هدف کاهش خطای ردیابی و مصرف انرژی
۱۰. طراحی کنترلر تطبیقی برای تنظیم ولتاژ مبدل بوسست با در نظر گرفتن اثر اشباع ورودی
۱۱. طراحی و شبیه سازی شارژهای خودرو هیبرید
۱۲. سنکرون سازی آشوب مبتنی بر یادگیری عاطفی مغز و کاربرد آن در مخابرات امن و رمزنگاری
۱۳. طراحی و ساخت مکانیزم حرکتی پایین تنه برای ربات اسکلت خارجی توان افزا
۱۴. سنکرون سازی آشوب با استفاده از شبکه عصبی کوانتومی و کاربرد آن در مخابرات امن و رمزنگاری
۱۵. تعیین شکست در یک سیستم توزیع آب با استفاده از فیلتر کالمن و مدلسازی هیدرولیکی