



## Havangi Ramazan

Associate Professor

Faculty: Electrical and Computer Engineering

Department: Electronic

### Education

Degree	Graduated in	Major	University
Ph.D	2013	Control Engineering	K. N. Toosi University of Technology

### Employment Information

Faculty/Department	Position/Rank	Employment Type	Cooperation Type	Grade
Faculty of Electronic Engineering	Academic Member	Tenured	Full Time	

### Work Experience

Head of Department of Electronics Engineering, University of Birjand(2017till now)

### Papers in Conferences

1. رمضان هاونگی، مریم مرادی، بررسی عملکرد فیلتر کالمن توسعه یافته در تخمین سرعت و گشتاور موتور. القایی، هشتمین کنفرانس انرژی‌های تجدیدپذیر و تولید پراکنده ایران، شماره صفحات ۰۰-۰۰، بیرجند، ۲۰۲۱، ۱۳ ۰۳
2. رمضان هاونگی، تخمین وضعیت شارژ باتری لیتیوم با استفاده از فیلتر ذره-ای حاشیه-ای تفاضلی، هشتمین کنفرانس انرژی‌های تجدیدپذیر و تولید پراکنده ایران، شماره صفحات ۰۰-۰۰، بیرجند، ۲۰۲۱، ۱۳ ۰۳
3. رمضان هاونگی، تخمین وضعیت شارژ باتری لیتیوم با استفاده از فیلتر ذره‌ای حاشیه‌ای تفاضلی، هشتمین کنفرانس انرژی‌های تجدیدپذیر و تولید پراکنده ایران، شماره صفحات ۰۰-۰۰، بیرجند، ۲۰۲۱، ۱۳ ۰۳
4. جواد نقی پور، رمضان هاونگی، ناصر ندا، بهبود عملکرد شبکه عصبی در طبقه بندی به وسیله الگوریتم توده ذرات، کنفرانس ملی صنعت برق و الکترونیک، شماره صفحات ۰۰-۰۰، اهواز، ۲۰۲۰، ۲۶ ۱۱
5. حسن فرسی، امیر سزاوار، سجاد محمدزاده، رمضان هاونگی، فیلتر ذره ای تطبیقی به منظور ردیابی اشیا رنگی در دنباله های ویدیویی، چهارمین کنفرانس ملی دستاوردهای نوین در برق، کامپیوتر و صنایع، شماره صفحات -، اسفراین، ۲۰۱۸، ۱۰ ۱۰
6. چندکاربره با استفاده OFDM رمضان هاونگی، حمید فرخی، علیرضا غلامرضایی، تخصیص عادلانه منابع در سیستم های از شبکه عصبی هاپفیلد، چهارمین کنفرانس ملی فناوری اطلاعات، کامپیوتر و مخابرات، شماره صفحات -، تربت حیدریه، ۲۰۱۷

7. رمضان هاونگی، حسن فرسی، علی اکبری، بازشناسی ارقام دست نویس با استفاده از شبکه عصبی چند لایه و توصیفگر. چهارمین کنفرانس ملی فناوری اطلاعات، کامپیوتر و مخابرات، شماره صفحات -، تربت حیدریه، ۲۰۱۷، ۱۳۰۷، SURF.
8. سیدحمید ظهیری ممقانی، محمدرضا اسماعیلی سعادتقلی، علی محمدی، رمضان هاونگی، روشی جدید در تشخیص صرع. دومین کنفرانس محاسبات، IPO و الگوریتم ابتکاری MLP با استفاده از ترکیب طبقه بند شبکه عصبی EEG از سیگنال تکاملی و هوش جمعی، شماره صفحات -، کرمان، ۲۰۱۷، ۰۳۰۷.
9. ابوالفضل بیجاری، رضا سلمانی، رمضان هاونگی، فیلتر میانگذر فرایهین باند جدید با استفاده از خطوط تزویج. مایکرواستریپ سه تایی، چهارمین کنفرانس الکترومغناطیس مهندسی ایران، شماره صفحات -، نوشهر، ۲۰۱۶، ۱۴۰۴.
10. حامد وحدت نژاد، اخوان سمیرا، رمضان هاونگی، کاربرد میانگین های ماتریسی در تشخیص ساختار انجمن های شبکه. اجتماعی، چهارمین سمینار آنالیز تابعی و کاربردهای آن، شماره صفحات -، ۲۰۱۶، ۰۳۰۲.
11. سیدمحمد رضوی، عمار کاریزی، رمضان هاونگی، بهبود شناسایی هویت با استفاده از انرژی تصویر راه رفتن، دهمین سمپوزیوم پیشرفت های علوم و تکنولوژی، شماره صفحات -، ۲۰۱۵، ۱۱۲۶.

## Papers in Journals

1. رمضان هاونگی، سیدحمید خاتمی، شناسایی و ردیابی همزمان اشیا با استفاده از یادگیری عمیق، ماشین بینایی و ISC، پردازش تصویر، مجلد ۳، شماره ۱۰، شماره صفحات ۷۹-۲۰۲۳، ۲۰۲۳.
2. حامد وحدت نژاد، شکوه شیخ زاده، رمضان هاونگی، کشف دست انداز به کمک محاسبات نرم، پردازش علائم و داده ISC، ها، مجلد ۲، شماره ۱۹، شماره صفحات ۱-۲۰۲۲، ۱۱.
3. رمضان هاونگی، سیمین حسین زاده، موقعیت یابی ربات سیار با استفاده از فیلتر کالمن دو بخشی هموار، مهندسی برق. ISC، و مهندسی کامپیوتر ایران، مجلد ۱، شماره ۲۲، شماره صفحات ۳۹-۲۰۲۴، ۴۹.
4. رمضان هاونگی، سیمین حسین زاده، طراحی کنترل کننده نظارتی با استفاده از رویکرد اغتشاش غیرخطی برای یک ISC، بازوی رباتیکی، سامانه های غیرخطی در مهندسی برق، مجلد ۱، شماره ۱۰، شماره صفحات ۳۵-۲۰۲۴، ۵۹.
5. Adaptive robust unscented Kalman filter with recursive least square for state of charge estimation of batteries. Electrical Engineering, ۱۰۱۷، ۲۰۲۲-۱۰۰۱، شماره صفحات ۱۰۴، شماره ۲، مجلد ۲، شماره ۱۰۴، JCR, Scopus.
6. نیما رجبی نمینی، رمضان هاونگی، بهبود عملکرد یک میز شبیه ساز زلزله با استفاده از فیلترینگ تطبیقی تکاملی و ISC، صنایع الکترونیک، مجلد ۳، شماره ۱۲، شماره صفحات ۱۹-۲۰۲۱، ۳۰، PID کنترل کننده -کننده.
7. AN IMPROVED SIMULTANEOUS LOCALIZATION AND MAPPING FOR DYNAMIC ENVIRONMENTS. International Journal of Robotics and Automation، مجلد ۳۸۴، ۲۰۲۱-۳۷۶، شماره صفحات ۳۶، شماره ۶، ISI، JCR, Scopus.
8. رمضان هاونگی، تخمین پارامترها و وضعیت شارژ باتری با استفاده از فیلتر تطبیقی مقاوم جذر مکعبی، صنایع الکترونیک، مجلد ۴، شماره ۱۱، شماره صفحات ۲۵-۲۰۲۱، ۳۷.
9. Multi-Robot SLAM in Dynamic Environments with Parallel Maps. International Journal of Humanoid Robotics، ۲۱۵۰۱۱، ۲۰۲۱-۲۱۵۰۱۱، شماره صفحات ۱۸، شماره ۴، مجلد ۴، شماره ۱۸، JCR.
10. رمضان هاونگی، نیما رجبی نمینی، طراحی و پیاده سازی کنترل کننده فازی مد لغزشی برای کنترل حرکت یک میز لرزه الکتریکی با استفاده از فیلتر کالمن توسعه یافته تطبیقی، مهندسی برق و مهندسی کامپیوتر ایران، مجلد ۲، شماره ۱۹، شماره صفحات ۹۸، ۲۰۲۱-۹۰، ISC.
11. رمضان هاونگی، تخمین همزمان پارامترها و وضعیت شارژ باتری با استفاده از حداقل مربعات بازگشتی و فیلتر ذره ای ISC، اصلاح شده، هوش محاسباتی در مهندسی برق، مجلد ۲، شماره ۱، شماره صفحات ۶۲-۲۰۲۱، ۷۲.
12. رمضان هاونگی، سمانه همتی، تخمین وضعیت شارژ باتری لیتیوم با استفاده از فیلتر کالمن مکعبی تطبیقی فازی، دریا ISC، فنون، مجلد ۲۰، شماره ۷، شماره صفحات ۱-۲۰۲۰، ۱۳.
13. محسن فرشاد، هادی چهکندی نژاد، رمضان هاونگی، طراحی یک تخمینگر بر پایه ی اصل دوگانی، به منظور تخمین مدل سازی در مهندسی، مجلد ۶۰، شماره ۱۸، شماره LTI، بخش تأخیر زمانی نامعلوم و متغیر با زمان در سیستم های ISC، صفحات ۱۴۳-۲۰۲۰، ۱۵۶.
14. رمضان هاونگی، کاظم شکوهی مهر، محسن فرشاد، ناصر مهرشاد، یک روش ترکیبی هوشمند جدید مبتنی بر فیلتر کالمن و شبکه عصبی رگرسیون تعمیم یافته برای تلفیق سیستم ناوبری اینرسی ارزاقیمت و سیستم ناوبری ماهواره های ISC، جهانی، سامانه های غیرخطی در مهندسی برق، مجلد ۲، شماره ۷، شماره صفحات ۱۱۰-۲۰۲۰، ۱۲۹.
15. رمضان هاونگی، هادی چهکندی نژاد، محسن فرشاد، یک روش جدید به منظور تخمین بخش تأخیر زمانی در با تأخیر زمانی متغیر با زمان و نامعلوم در ورودی کنترلی، مهندسی برق و مهندسی کامپیوتر SISO-LTI سیستم های ISC، ایران، مجلد ۱، شماره ۱۸، شماره صفحات ۳۶-۲۰۲۰، ۴۳.

16. رمضان هاونگی، محسن فرشاد، ناصر مهرشاد، کاظم شکوهی مهر، بهبود تلفیق داده‌های سیستم ناوبری اینرسی ارزان هوش محاسباتی در مهندسی برق، مجلد ۴، شماره ۱۰، شماره GMDH قیمت و ماهواره‌های با استفاده از شبکه عصبی isc، صفحات ۳۹-۲۰-۵۲.
17. رمضان هاونگی، فیلتر ذره‌های بهبود یافته مبتنی بر محاسبات نرم با کاربرد در ردیابی هدف، رایانش نرم و فناوری مجلد ۲، شماره ۷، شماره صفحات ۱۶- Journal of Soft Computing and Information Technology، isc، ۲۸، ۲۰۱۹.
18. Presentation of a New Online Method, for Time Variant and Unknown Input Time Delay Estimation, in Continuous SISO-LTI Systems, International Journal of Sensors, Wireless Communications and Control, ۱۵، ۲۰۱۹-۱، شماره ۱۰، شماره ۶، مجلد ۶، Scopus.
19. سیدحمید ظهیری ممقانی، محمد نصیری، رمضان هاونگی، حسین الیاسی، طراحی یک فیلتر تلفیق غیرخطی بهینه مبتنی دریا فنون، مجلد ۳، شماره ۵، شماره صفحات ۱-INS/GPS، الگوریتم بهینه سازی گروه ذرات برای سیستم ناوبری تلفیقی isc، ۱۷، ۲۰۱۸.
20. رمضان هاونگی، بهبود موقعیت یابی و نقشه یابی همزمان با استفاده از الگوریتم اجتماع ذرات و سیستم فازی-عصبی isc، تطبیقی، مهندسی برق دانشگاه تبریز، مجلد ۴۸، شماره ۱، شماره صفحات ۴۳۱-۲۰۱۸-۴۴۱.
21. رمضان هاونگی، موقعیتیابی ربات خودمختار بر اساس الگوریتم تکامل تفاضلی، صنایع الکترونیک، مجلد ۸، شماره ۸۴، ۲۰۱۷-۷۱، شماره صفحات ۱، isc.
22. رمضان هاونگی، موقعیت یابی ربات بر اساس فیلتر ذره ای بهبود یافته با فیلتر کالمن گروهی هوشمند و گام isc، مهندسی برق دانشگاه تبریز، مجلد ۴۶، شماره ۴، شماره صفحات ۳۴۵-۲۰۱۷-۳۵۶، MCMC.
23. رمضان هاونگی، علیرضا سردار، بهبود عملکرد الگوریتم خوشه‌یابی خود کار تصاویر رنگی به کمک پیشپردازش با شبکه isc، مهندسی برق دانشگاه تبریز، مجلد ۴۷، شماره ۳، شماره صفحات ۱۰۷۳-۲۰۱۷-۱۰۸۲، (SOM) عصبی خودسامانده.
24. رمضان هاونگی، افزایش سازگاری فیلتر ذره ای با استفاده از روش های کلاسیک و الگوریتم اجتماع ذرات، هوش isc، محاسباتی در مهندسی برق، مجلد ۷، شماره ۲، شماره صفحات ۶۳-۲۰۱۶-۷۴.
25. FATEMEH KARIMI, Improvement of Battery State of Charge Estimation Using Recursive Least Squares-Based Adaptive Extended Kalman Filter, international journal of industrial electronics control and optimization, Vol. 7, No. 2, pp. 141-150, 2024, isc.
26. \_PSO-Based EKF Wheel-Rail Adhesion Estimation, international journal of industrial electronics control and optimization, Vol. 1, No. 6, pp. 50-62, 2023, isc.
27. \_An Adaptive Cubature Kalman filter for Target Tracking, Journal of Electrical and Computer Engineering Innovations, Vol. 2, No. 10, pp. 425-436, 2022, isc.
28. Mohsen Farshad, Designing Indirect Adaptive Multiple Controller for LTI Systems with Large Time Varying and Unknown Delay in Control Input Based on Online Estimation of Delay by Kalman filtering, international journal of industrial electronics control and optimization, Vol. 1, No. 4, pp. 1-11, 2021, isc.
29. \_Effects of Moving Landmark's Speed on Multi-Robot Simultaneous Localization and Mapping in Dynamic Environments, Iranian Journal of Electrical and Electronic Engineering, Vol. 2, No. 11, pp. 1-10, 2021, isc, Scopus.
30. \_Intelligent adaptive unscented particle filter with application in target tracking, Signal, Image and Video Processing, Vol. 61, No. 14, pp. 1487-1495, 2020, JCR, Scopus.
31. \_Robust Square-Root Cubature FastSLAM with Genetic Operators, Robotica, Vol. 61, No. 1, pp. 1-21, 2020, JCR, Scopus.
32. \_A New Modified Particle Filter With Application in Target Tracking, Iranian Journal of Electrical and Electronic Engineering, Vol. 4, No. 16, pp. 449-460, 2020, isc, Scopus.
33. Mohsen Farshad, DESIGNING OF A NEW ONLINE TIME DELAY OBSERVER AND ITS APPLICATION IN UNKNOWN TIME VARYING DELAY, International Journal on Technical and Physical Problems of Engineerin, Vol. 41, No. 11, pp. 37-45, 2019, Scopus.
34. \_Mobile robot localization based on PSO estimator, Asian Journal of Control, Vol. 4, No. 21, pp. 1-12, 2019, JCR, Scopus.
35. \_Target Tracking based on Improved Unscented Particle Filter with Markov Chain Monte Carlo, IETE Journal of Research, Vol. 64, No. 6, pp. 873-885, 2018, JCR, Scopus.
36. \_Target tracking with unknown noise statistics based on intelligent H? particle filter, International

- Journal of Adaptive Control and Signal Processing, Vol. 32, No. 6, pp. 858-874, 2018, JCR.Scopus.
37. „An adaptive particle filter based on PSO and fuzzy inference system for nonlinear state systems, *Automatika*, Vol. 59, No. 1, pp. 94-103, 2018, JCR.Scopus.
  38. „A mutated FastSLAM using soft computing, *Industrial Robot*, Vol. 44, No. 4, pp. 416-427, 2017, JCR.Scopus.
  39. „Intelligent FastSLAM An Intelligent Factorized Solution to Simultaneous Localization and Mapping, *International Journal of Humanoid Robotics*, Vol. 14, No. 1, pp. 1-20, 2017, JCR.
  40. „Joint Parameter and State Estimation Based on Marginal Particle Filter and Particle Swarm Optimization, *Circuits, Systems and Signal Processing*, Vol. 32, No. 5, pp. 3558-3575, 2017, JCR.Scopus.
  41. Seyed , & Hamid Zahiri, Design an Adaptive Kalman Filter for INS/GPS based navigation for a vehicular system, *International Journal of Computer Science and Information Security*, Vol. 14, No. 6, pp. 558-567, 2016.
  42. „Improved FastSLAM2.0 using ANFIS and PSO, *Automatika Journal for Control Measurement Electronics Computing and Communications*, Vol. 57, No. 4, pp. 996-1006, 2016, ISI.JCR.
  43. „Robust SLAM SLAM base on hbox H \_ infty H square root unscented Kalman filter, *Nonlinear Dynamics*, Vol. 83, pp. 767-779, 2016, JCR.Scopus.
  44. „Particle Filter-Based SLAM from Localization Viewpoint, *International Journal of Humanoid Robotics*, Vol. 13, pp. 1650001-, 2015, JCR.
  45. „Unscented H-infinity filtering based simultaneous localization and mapping with evolutionary resampling, *Journal of the Franklin Institute*, Vol. 352, pp. 4801-4825, 2015, JCR.Scopus.
  46. „Robust evolutionary particle filter, *ISA Transactions*, Vol. 57, pp. 179-188, 2015, JCR.Scopus.
  47. „An optimization based approach to Simultaneous Localization and Mapping, *International Journal of Control, Automation, and Systems*, Vol. 12, No. 4, pp. 823-832, 2014, JCR.Scopus.
  48. „A Square Root Unscented FastSLAM with Improved Proposal Distribution and Resampling, *IEEE Transactions on Industrial Electronics*, Vol. 61, No. 5, pp. 2334-2345, 2014, JCR.Scopus.